

技术参数

- . 工作电压: 9-24 VDC
- . 最大电流降 200 mA (未加负载)
- . 工作温度 - 40°C / +100°C
- . 环境密封保护等级e IP67
- . 输入端阻抗: 40 kOhm
- . 模拟输入信号: 0V to 5 V
- . 控制电位器阻值: 1k, 5k, 10 kOhm
- . 输出比例放大电流 / 通道 1800 mA (x2/3/4 比例通道)
- . 输出开关信号: 5-6个 (2A, 输出最大总负载: 7A)
- . PWM 频率: 75 to 250 Hz
- . 线性度: 100%
- . 可调斜率时间: 0.1 - 5 秒
- . 编程控制器多芯插头规格型 FRAMATOME-SICMA 2

24芯快速插头-电源, 输入、输出的接口

PC机界面用户程序 (具备实时测调功能):

随机提供可在PC机用户程序, 可在WINDOWS环境下运行
可对比例电磁阀参数进行设置, 下载到控制器运行使用。

- . 左、右离合电磁阀选择参数 right steering, left steering,
- . 左右制动缸电磁阀选择参数 right braking, left braking
- . 左右同步制动功能电磁阀选择参数 Double braking cylinder
- . 左右同步离合功能电磁阀选择参数 Double clutch
- . 振荡频率 . 振荡频率幅度
- . Imin (最小PWM输出电流) . 开口斜率时间
- . Imax (最大PWM输出电流) . 闭口斜率时间

Features:

Mod. EC-PWM-08-MPC4 电子控制器的显著特点是电磁阀的PWM脉宽调制电流稳定, 抗干扰强, 不受线圈阻值变化和电源电压波动的影响。

控制器内部预先设置振荡频率可减少控制元件滑阀的摩擦, 防止滑阀的卡死。

各输出通道均有短路保护, 反向保护, 过载保护, 超温保护。

STA履带行走转向/制动-智能系列,

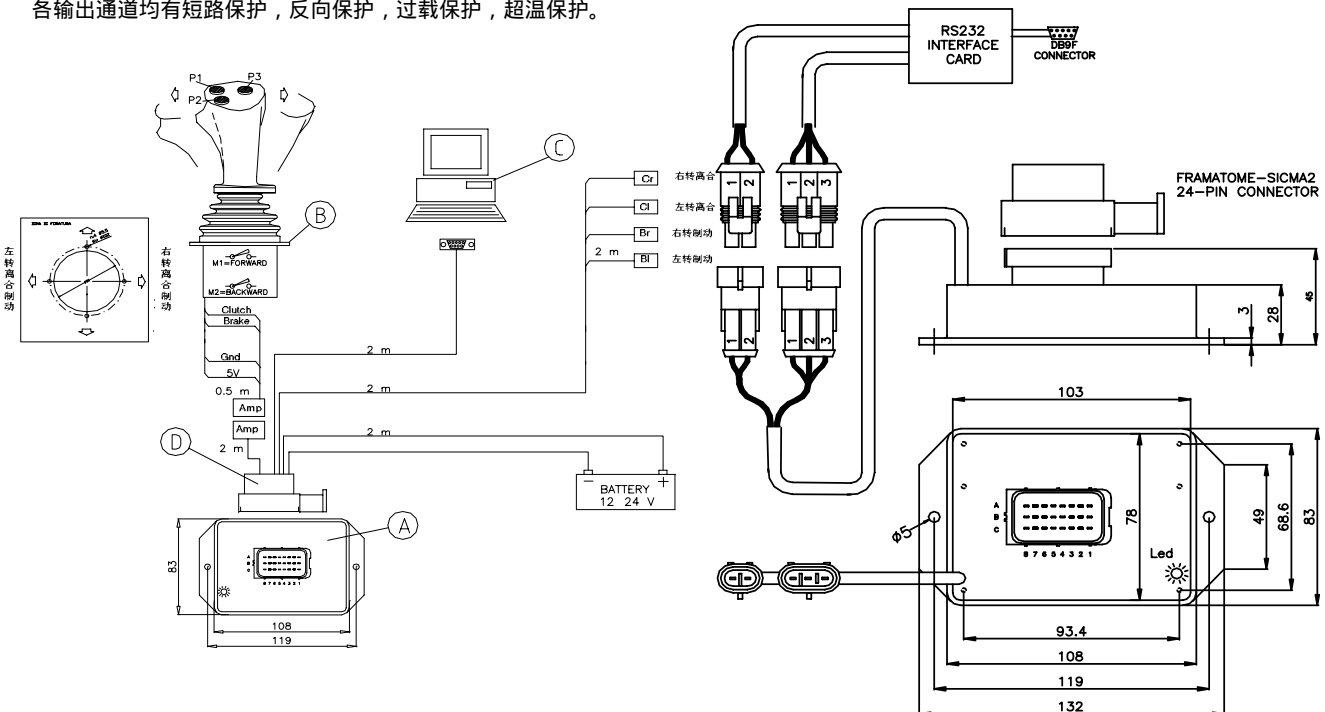
输入:

- . 输入模拟量1.38V左离合器 - 2.5 (N) - 3.62V右离合器
- . 输入模拟量1.38-0.25V左制动缸, 3.62-4.75V右制动缸
- . 输入模拟量 2个, 离合-制动, 驻车制动

输出:

- . 输出 (PWM 0-1000mA) : 左转向离合器比例电磁线圈
- . 输出 (PWM 0-1000mA) : 右转向离合器比例电磁铁
- . 输出 (PWM 0-1000mA) : 左转向制动油缸比例电磁线圈
- . 输出 (PWM 0-1000mA) : 右转向制动油缸比例电磁线圈

密封等级IP67, 方便安装。



订货编码: EC - PWM - P8 - MPC4 - STA _ *

H = Plastic Housing

STA履带行走转向/制动-智能系列, "P" 可编程型